УДК [519.876.5:530.182]:553.98

## ЧИСЛОВИЙ МЕТОД КВАЗІКОНФОРМНИХ ВІДОБРАЖЕНЬ ДОСЛІДЖЕННЯ ДВОФАЗНОЇ ФІЛЬТРАЦІЇ В ЕЛЕМЕНТАХ ПЛОЩОВОГО ЗАВОДНЕННЯ

## А.Я.Бомба, С.В.Ярощак

Рівненський державний гуманітарний університет, м. Рівне, вул. Остафова 31, тел. (096)5714253, e-mail: abomba@ukr.net, yaroschak@mail.ru

На основі ідей методів квазіконформних відображень та поетапної фіксації характеристик процесу і середовища побудовано алгоритм числового розв'язання модельних задач двофазної фільтрації типу Баклея-Леверетта в елементах площового заводнення, що дає змогу передбачити характеристик пластової системи за різних умовах впливу на неї та вивчити особливості фільтрації в привибійних зонах свердловин. Ключові слова: двофазна фільтрація, площове заводнення, квазіконформні відображення

По идеям методов квазиконформных отображений и поэтапной фиксации характеристик процесса и среды построен алгоритм числового решения модельных задач двухфазной фильтрации типа Баклея-Леверетта в элементах площадного заводнения, что позволяет предусмотреть характеристик пластовой системы в различных условиях влияния на нее и изучить особенности фильтрации в призабойных зонах скважин.

Ключевые слова: двухфазная фильтрация, площадное заводнение, квазиконформные отображения

Based on the ideas of the methods of quasiconformal mappings and a phased commit process characteristics and environment of an algorithm of numerical solutions of problems of two-phase filtration type Buckley-Leverett in the elements of areal flooding, which allows to provide the characteristics of reservoir system under conditions of impact on her and filtering features in bottom-hole zones of wells

Keywords: two-phase filtering, pattern flooding, quasiconformal mappings

На сьогоднішній день накопичено великий досвід застосування інтенсивних систем розробки нафтових родовищ. Серед них однією із ефективних є площове заводнення, при якому експлуатаційні та нагнітальні свердловини розташовуються певним регулярним чином в межах розроблюваних площ [1].

У даній роботі на основі ідей методів квазіконформних відображень та поетапної фіксації характеристики процесу і середовища [3–5] побудовано алгоритм числового розв'язання модельних задач двофазної фільтрації типу Баклея-Леверетта, що дає змогу передбачити характеристик пластової системи для різних умов впливу на неї та вивчити особливості фільтрації в привибійних зонах свердловин.

Розглянемо процес двофазної ізотермічної фільтрації рідин (води, нафти) в'язкості  $\mu_1$ ,  $\mu_2$ в елементі симетрії лінійної системи з шаховим розміщенням свердловин (рис. 1).

Відповідні закон руху та рівняння нерозривності течії, записані відносно квазіпотенціалу швидкості  $\varphi = \varphi(x, y, t) = -p(x, y, t) + \tilde{p}$ (p(x, y, t) – тиск,  $\tilde{p}$  – деяке характерне його значення) та насиченості водою s = s(x, y, t), згідно з [6 – 8] представимо у вигляді:

$$\vec{v}_{1} = \frac{kk_{1}}{\mu_{1}} \operatorname{grad} \varphi, \ \vec{v}_{2} = \frac{kk_{2}}{\mu_{2}} \operatorname{grad} \varphi,$$
$$\sigma \frac{\partial(1-s)}{\partial t} + \operatorname{div} \vec{v}_{1} = 0, \ \sigma \frac{\partial s}{\partial t} + \operatorname{div} \vec{v}_{2} = 0,$$

де:  $\vec{v}_1$ ,  $\vec{v}_2$  – вектори швидкості,  $\sigma$  – пористість, t – час,  $\tilde{k}_1 = (1-s)^2$ ,  $\tilde{k}_2 = s^2$  – відносні фазові провідності, *k* – абсолютна провідність ґрунту.

Звідси, з урахуванням сумарної швидкості  $\vec{\upsilon} = \vec{\upsilon}_1 + \vec{\upsilon}_2$  фільтраційної течії та початкових і граничних умов, маємо:

$$div\vec{\upsilon} = 0, \ \vec{\upsilon} = \overline{k} \cdot grad\varphi, \ \sigma \frac{\partial s}{\partial t} + \upsilon_x \frac{\partial f}{\partial x} + \upsilon_y \frac{\partial f}{\partial y} = 0,$$
  
$$\varphi \big|_{L^*} = \varphi_*, \ \varphi \Big|_{L^*} = \varphi^*, \frac{\partial \varphi}{\partial n} \big|_{L_0} = \frac{\partial \varphi}{\partial n} \big|_{L^0} = 0, \ s \big|_{L^*} = s_*, \ (1)$$

$$s(x, y, t)|_{t=0} = \tilde{s}(x, y), \ \varphi(x, y, t)|_{t=0} = \tilde{\varphi}(x, y),$$
  
 $\pi e^{-t} L_{\pi} = \{z : x = r\cos(\tau), v = r\sin(\tau)\}$ 

$$\begin{aligned} \text{дe:} \quad & L_* = \{z \colon x = r\cos(\tau), \ y = r\sin(\tau), \\ & 3\pi/4 \le \tau \le 2\pi\} = \{z \colon f_*(x, y) = 0\}, \\ & L^* = \{z \colon x = r\cos(\tau) + a, \ y = r\sin(\tau) + b, \\ & \pi/2 \le \tau \le \pi\} = \{z \colon f^*(x, y) = 0\}, \\ & L_0 = AN \cup ND = \{z \colon f_0(x, y) = 0\}, \\ & L_0 = BM \cup MC = \{z \colon f^0(x, y) = 0\}, \\ & AN = \{z \colon x = 0, -r \le y \le -b\}, \\ & ND = \{z \colon y = -b, 0 \le x \le a - r\}, \\ & BM = \{z \colon y = 0, r \le x \le a\}, \\ & MC = \{z \colon x = a, 0 \le y \le -b + r\}, \\ & \overline{k}(s) = \frac{k\overline{k}_1(s)}{\mu_1} + \frac{k\overline{k}_2(s)}{\mu_2}, \\ & f(s) = \frac{\mu_1 \overline{k}_2(s)}{\mu_2 \overline{k}_1(s) + \mu_1 \overline{k}_2(s)}, \end{aligned}$$

ISSN 1993—9973. Розвідка та розробка нафтових і газових родовищ. 2010. № 2(35) •



1 – експлуатаційна свердловина, 2 – нагнітальна свердловина, *a*, *b* – розміри елемента симетрії **Рисунок 1** – **Лінійна система з шаховим розміщенням свердловин** 

 $\tilde{s}(x,y)$ ,  $\tilde{\varphi}(x,y)$  – задані, достатньо гладкі функції такі, що:  $\tilde{s}|_{L^*} = s_*$ ,  $\tilde{\varphi}|_{L^*} = \varphi_*$ ,  $\tilde{\varphi}|_{L^*} = \varphi^*$ ,  $\frac{\partial \tilde{\varphi}}{\partial n}\Big|_{L^0_0} = \frac{\partial \tilde{\varphi}}{\partial n}\Big|_{L^0_0} = 0$ .

Аналогічно до [3], ввівши функцію течії  $\psi$ (квазікомплексно спряжену до  $\varphi$ ) приходимо до задачі на квазіконформне відображення  $\omega = \omega(z) = \varphi(x, y) + i\psi(x, y)$  [5] однозв'язної області  $G_z = L_* \cup L_0 \cup L^* \cup L^0$  на відповідну прямокутну область комплексного квазіпотенціалу  $G_\omega = \{\omega = \varphi + i\psi : \varphi_* < \varphi < \varphi^*, 0 < \psi < Q\}$ з невідомою витратою Q:

$$\begin{split} \overline{k} \frac{\partial \varphi}{\partial x} &= \frac{\partial \psi}{\partial y}, \ \overline{k} \frac{\partial \varphi}{\partial y} = -\frac{\partial \psi}{\partial x}, \ (x, y) \in G_z^0, \\ \varphi \big|_{L^*} &= \varphi_*, \ \varphi \big|_{L^*} = \varphi^*, \ \psi \big|_{AD} = 0, \ \psi \big|_{BC} = Q, \ (2) \\ \varphi(x, y, t) \big|_{t=0} &= \widetilde{\varphi}(x, y), \\ \frac{\partial s}{\partial t} &= -\frac{\overline{k}}{\sigma} \frac{\partial f}{\partial s} \left( \frac{\partial \varphi}{\partial x} \frac{\partial s}{\partial x} + \frac{\partial \varphi}{\partial y} \frac{\partial s}{\partial y} \right), \\ s \big|_{L^*} &= s_*, \ s(x, y, t) \big|_{t=0} = \widetilde{s}(x, y), \end{split}$$
(3)

де:

$$Q = \iint_{L*} -\upsilon_y dx + \upsilon_x dy ,$$
$$\upsilon(x, y) = \sqrt{\upsilon_x^2(x, y) + \upsilon_y^2(x, y)} .$$

Обернена до (2) крайова задача на квазіконформне відображення  $z = z(\omega) = x(\varphi, \psi) + iy(\varphi, \psi)$  області  $G_{\omega}$  на  $G_{z}$  та рівняння для дійсної  $x = x(\varphi, \psi)$  і уявної  $y = y(\varphi, \psi)$  частини характеристичної функції течії запишеться у вигляді:

$$\begin{split} \overline{k} \frac{\partial y}{\partial \psi} &= \frac{\partial x}{\partial \varphi}, \quad \overline{k} \frac{\partial x}{\partial \psi} = -\frac{\partial y}{\partial \varphi}, \quad (\varphi, \psi) \in G_{\omega}, \quad (4) \\ f_*(x(\varphi_*, \psi), y(\varphi_*, \psi)) &= 0, \quad 0 \le \psi \le Q, \\ f^*(x(\varphi^*, \psi), y(\varphi^*, \psi)) &= 0, \quad \varphi_* \le \varphi \le \varphi^*, \quad (5) \\ f(x(\varphi, 0), y(\varphi, 0)) &= 0, \quad f(x(\varphi, Q), y(\varphi, Q)) = 0, \\ \varphi(x(\varphi, \psi), y(\varphi, \psi), t) \Big|_{t=0} &= \tilde{\varphi}(x(\varphi, \psi), y(\varphi, \psi)), \\ 0 \le \psi \le Q, \quad \varphi_* < \varphi \le \varphi^*, \\ \frac{\partial}{\partial \psi} \left(\overline{k} \frac{\partial x}{\partial \psi}\right) + \frac{\partial}{\partial \varphi} \left(\frac{1}{\overline{k}} \frac{\partial x}{\partial \varphi}\right) = 0, \end{split}$$

$$\frac{\partial}{\partial \psi} \left( \overline{k} \frac{\partial y}{\partial \psi} \right) + \frac{\partial}{\partial \varphi} \left( \frac{1}{\overline{k}} \frac{\partial y}{\partial \varphi} \right) = 0.$$
 (6)

Використавши відповідні формули переходу

$$J = \frac{\partial x}{\partial \varphi} \frac{\partial y}{\partial \psi} - \frac{\partial x}{\partial \psi} \frac{\partial y}{\partial \varphi}, \quad \frac{\partial}{\partial x} = \frac{1}{J} \frac{\partial y}{\partial \psi} \frac{\partial}{\partial \varphi} - \frac{1}{J} \frac{\partial y}{\partial \varphi} \frac{\partial}{\partial \psi},$$
$$\frac{\partial}{\partial y} = -\frac{1}{J} \frac{\partial x}{\partial \psi} \frac{\partial}{\partial \varphi} + \frac{1}{J} \frac{\partial x}{\partial \varphi} \frac{\partial}{\partial \psi}, \quad \frac{\partial \varphi}{\partial x} = \frac{1}{J} \frac{\partial y}{\partial \psi},$$
$$\frac{\partial \varphi}{\partial y} = -\frac{1}{J} \frac{\partial x}{\partial \psi}, \quad \frac{\partial \psi}{\partial x} = -\frac{1}{J} \frac{\partial y}{\partial \varphi}, \quad \frac{\partial \psi}{\partial y} = \frac{1}{J} \frac{\partial x}{\partial \varphi},$$

умови (4) та формули для обчислення компонент сумарної швидкості  $\upsilon_x = \frac{\overline{k}}{J(\varphi, \psi)} \frac{\partial y}{\partial \psi},$ 

 $v_y = -\frac{\overline{k}}{J(\varphi, \psi)} \frac{\partial x}{\partial \psi}$ , задачу для насиченості (3) перепишемо так:

$$\frac{\partial s}{\partial t} = -\frac{\upsilon^2}{\sigma \overline{k}} \frac{\partial f}{\partial s} \frac{\partial s}{\partial \varphi},\tag{7}$$

$$(x(\varphi_*,\psi),y(\varphi_*,\psi),t)=s_*,$$

$$s(x(\varphi,\psi), y(\varphi,\psi), 0) = \tilde{s}(x(\varphi,\psi), y(\varphi,\psi)), \quad (8)$$

S



де рівняння (7) є фактично просторово одновимірним (адже змінні t та  $\psi$  тут фігурують як параметри). Останнє дозволяє суттєво спростити загальну стратегію (розщепити алгоритм) розв'язання вихідної задачі, а саме: а) за відомим з попереднього часового кроку ітерації розподілом насиченості ѕ розв'язуємо на наступному кроці задачу на квазіконформне відображення (4) – (6) (зокрема, будуємо динамічну сітку, знаходимо квазіпотенціал  $\varphi$ , витрату та інші невідомі фільтраційні параметри); б) за знайденим розподілом квазіпотенціалу і крайовим умовам для насиченості та розподілу з з попереднього кроку ітерації знаходимо розподіл насиченості на наступному кроці розв'язуючи (7) – (8); в) перевіряємо умову зупинки алгоритму (однією із таких умов може бути умова перевищення допустимої частки витісняючої рідини в продукції експлуатаційної свердловини), у разі невиконання якої переходимо до пункту а) алгоритму.

Для розв'язання задачі (4) – (6) використовуємо розроблений нами (наприклад, [3]) алгоритм побудови гідродинамічних сіток.

Підкреслимо, що запропонований нами підхід введення спеціального типу фіктивного комплексного квазіпотенціалу (для далеко не квазіпотенціальних фізичних полів) з наступним використанням ідей методу квазіконформних відображень та процедури поетапного «замороження» (фіксації) різних характеристик середовища та процесу дає змогу вихідну нелінійну задачу розщепити на послідовність простіших: крайових задач на квазіконформні відображення та нелінійних задач для просторово одновимірних диференціальних рівнянь в частинних похідних першого порядку з параметрами тощо.

Рівняння (7) апроксимуємо різницевою схемою «проти течії» [6]. Таким чином,

2

$$\mathbf{f}_{i,j} = s_{i,j} - \frac{\tau v_{i,j}}{\sigma \overline{k}_{i,j} \Delta \varphi_l} f'(s_{i-l/2,j})(s_{i,j} - s_{i-1,j}), \\
s_{i-l/2,j} = \frac{s_{i,j} + s_{i-1,j}}{2}, j = \overline{1, m}, i = \overline{1, n_1}, l = 1, \\
i = \overline{n_1 + 1, n_1 + n_2}, l = 2, i = \overline{n_1 + n_2 + 1, n - 1}, l = 3,$$
(9)

де:  $\tau$  – крок за часом,  $s_{i,j}$ ,  $f_{i,j}$  – насиченості у відповідних вузлах (i, j) на попередньому та наступному кроці ітерації за часом. Формули для розрахунку швидкості записуються аналогічно, як і в роботі [3], а граничну умову для насиченості –  $s_{0,j} = s_*, j = \overline{1,m}$ .

На рис. 2 в елементі симетрії зображено гідродинамічну сітку при t=0, a=5, b=2, r=0.3,  $n \times m = 180 \times 20$ ,  $\varphi_* = 0$ ,  $\varphi^* = 1$ , k=1,  $\sigma = 0.5$ ,  $\mu_1 = 2$ ,  $\mu_2 = 1$ ,  $s_* = 1$ ,  $\tilde{s}(x, y) = 0$ ,  $\tau = 0.0001$ .

Рисунки 3-4 відображають розподіл насиченості та сумарної швидкості у момент часу  $t = 0.102 \cdot 10^{-2}$ .



ISSN 1993—9973. Розвідка та розробка нафтових і газових родовищ. 2010. № 2(35)



Рисунок 4 – Поле сумарної швидкості

Залежність сумарної фільтраційної витрати Q = Q(t) від часу представлено на рис. 5. Як і слід було очікувати, на початку періоду нагнітання води в пласт (див. рис. 5а, часовий інтервал  $(0,t_*)$ ) витрата зростає (це природно, оскільки «загальний опір» пласта зменшується). При подальшому нагнітанні води в пласт (див. інтервал часу  $(t_*, t^*)$ ) витрата Q спадає до деякого свого мінімального значення  $Q^* = Q(t^*)$ , що пояснюється утворенням зони  $G_z^* = \{z : 0 < s < 0.7 = \overline{k}^{-1}(0.5)\} \in G_z, \text{ de } \overline{k}^{-1}$ функція обернена до  $\overline{k}(s)$ , В якій  $\overline{k}(s) < \overline{k}(0) = 0.5$ . 3i збільшенням часу  $(t^* < t < t_0)$  площа ділянки, де коефіцієнт  $\overline{k}(s) > 0.5$ , збільшується, що призводить до зменшення загального опору пласта і, отже, до зростання витрати. На інтервалі часу  $(t_0, t^0)$ (рис. 5б) проявляється вплив застійної зони (окіл точки М), що призводить до спаду витрати. Після проривання води в експлуатаційну свердловину витрата починає стрімко з зростати. Розраховані характерні моменти часу, а са-Me:  $t_* = 0.06 \cdot 10^{-2}$ ,  $t^* = 0.45 \cdot 10^{-2}$ ,  $t_0 = 1.52$ ,  $t^0 = 1.65$ .

## Література

1 Фазлыев Р. Т. Площадное заводнение нефтяных месторождений / Р. Т. Фазлыев. – М.: Ижевск, ИКИ, НИЦ РХД, 2008. – 256 с.

2 Крылов А. П. Основные принципы разработки нефтяных залежей с применением нагнетания рабочего агента в пласт / А. П. Крылов // Труды МНИ. – 1953. – Вып. 12. – С. 109 – 116.

3 Бомба А. Я. Метод конформних відображень математичного моделювання процесів витіснення у нафтогазових пластах: прогнозування динаміки руху лінії розділу різнокольорових рідин / А. Я. Бомба, С. В. Ярощак // Волинський математичний вісник. – 2009. – Вип. 6 (15). – С. 20–35. – Серія прикладна математика.

4 Бомба А. Я. Крайові задачі на конформні відображення для тризв'язних областей з потенціалом керування / А. Я. Бомба, Д. О. Пригорницький // Доповіді НАН України. – 2004. – №4 – С. 57–63.

5 Бомба А. Я. Нелінійні математичні моделі процесів геогідродинаміки / А. Я. Бомба, В. М. Булавацький, В. В. Скопецький. – К.: Наукова думка, 2007. – 308 с.



Рисунок 5 – Залежність сумарної фільтраційної витрати від часу

6 Каневская Р. Д. Математическое моделирование гидродинамических процессов разработки месторождений углеводородов / Р. Д. Каневская. – Москва-Ижевск : Институт компьютерных исследований, 2002. – 140 с.

компьютерных исследований, 2002. – 140 с. 7 Zhangxin C. Computational Methods for Multiphase Flows in Porous Media (Computational Science and Engineering) / C. Zhangxin, H. Guanren, M. Yuanle. Paperback. Society for Industrial and Applied Mathematic, 2006. - 531 pp. 8 Versteeg H. K. An introduction to computational fluid dynamics. The finite volume method / H. K. Versteeg, W. Malalasekera. – Longman Scientific & Technical. New York, 1995. – 267 c.

> Стаття надійшла до редакційної колегії 23.01.10 Рекомендована до друку професором **Мойсишиним В.М.**