

УДК 628.112.4

МАТЕМАТИЧНЕ МОДЕЛЮВАННЯ ПРОЦЕСУ НЕСТАЦІОНАРНОЇ ФІЛЬТРАЦІЇ РІДИНИ У ВОДОНОСНОМУ ГОРИЗОНТІ

¹В.Я.Грудз, ²Б.Ю.Депутат

¹ІФНТУНГ; 76019, м. Івано-Франківськ, вул. Карпатська, 15, тел. (03422) 42157;

e-mail: public@nuing.edu.ua

²Долинський ГПЗ ВАТ "Укрнафта", 77503, м. Долина, вул. Підлівче, 63, тел. (03477) 25260,

e-mail: dgprz@dngvu.ukrnatf.com

Предложена методика определения координат источника загрязненный водоносного горизонта продукцией буровых скважин нефтепромысла на основе созданной математической модели фильтрации жидкости.

The method of decision of co-ordinates of source of contaminations of aquiferous horizon by the products of drillholes of neftepromisla on the basis of the created mathematical model of filtration of liquid is offered.

У випадках виникнення техногенних аварій на нафтопромислах частина рідини з нафтового продуктивного горизонту може потрапляти у водоносний горизонт, викликаючи забруднення питтєвої води. Джерелом забруднень водоносного пласта найчастіше можуть бути стовбури нафтових свердловин. Мінеральна вода водоносного горизонту є агресивним корозійним середовищем для металу стовбура нафтової свердловини, корозійні uszkodження якого призводять до потрапляння продукції нафтових свердловин в водоносний пласт. Особливо висока ймовірність виникнення джерел забруднення водоносних горизонтів в процесі реалізації методів активного впливу на нафтовий пласт (наприклад, проведення гідророзривів). В таких ситуаціях для забезпечення техногенної безпеки водоносного горизонту необхідно знати момент виникнення і координати джерела забруднення.

У початковий момент часу після виникнення джерела забруднення водоносного пласта його координати можна визначити на основі хімічного аналізу відріжених проб: найбільша концентрація солей вкаже на близькість до джерела забруднення. З плином часу внаслідок дифузійних процесів концентрація солей по площі водоносного пласта вирівнюється, наступить динамічна рівновага, і метод відбору та аналізу проб на солоність стане неприйнятним. В такому випадку слід порушити рівновагу у водоносному горизонті шляхом інтенсивного відбору води, що активізує роботу джерела забруднень і за характером протікання гідродинамічного процесу фільтрації дасть змогу виявити координати джерела.

Єдиним шляхом оцінки характеру гідродинамічного процесу фільтрації води в пласті є метод побудови математичної моделі.

Диференціальне рівняння фільтрації рідини в пласті має такий вигляд [1]:

$$\frac{\partial p}{\partial t} = \chi \nabla^2 p + \frac{f}{\rho \beta^*}, \quad (1)$$

де: p – тиск рідини в пласті, Па;
 t – час;

$\chi = k/(\mu \beta^*)$ – коефіцієнт теплопровідності, м²/с;

k – коефіцієнт проникності пласта, який характеризує властивість пористого середовища пропускати через себе рідину під дією прикладеного перепаду тиску, м²;

μ – динамічний коефіцієнт в'язкості рідини, Па·с;

$$\beta^* = m \beta_p + \beta_c;$$

m – пористість середовища пласта (безрозмірна величина),

β_p, β_c – коефіцієнти об'ємної пружності відповідно рідини і пласта, Па⁻¹;

ρ – густина рідини, кг/м³;

$$\nabla^2 = \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2} \text{ – оператор Лапласа}$$

(в декартовій системі координат);

f – функція внутрішнього джерела маси в пласті

$$f(x, y, z, t) = \lim_{\substack{\Delta V \rightarrow 0 \\ \Delta t \rightarrow 0}} \frac{\Delta G}{\Delta V \cdot \Delta t},$$

де: ΔV – частина об'єму пласта;

Δt – проміжок часу;

ΔG – маса рідини, що виділяється в об'ємі ΔV , кг/м³·с.

Для випадку фільтрації в горизонтальній площині (двовимірна задача фільтрації, фільтрація в напрямі третьої осі відсутня) маємо з (1)

$$\frac{\partial^2 p}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 p}{\partial y^2} = \frac{1}{x} \frac{\partial p}{\partial t} - \frac{f}{F}$$

де

$$F = \rho \beta^* \cdot \chi = \rho \beta^* \cdot \frac{k}{\mu \beta^*} = \frac{\rho k}{\mu}.$$

Нехай маємо горизонтальний пласт (безмежний) невеликої товщини, так що зміною тиску в напрямі третьої осі Z можна знехтувати. Початковий тиск у всіх точках пласта однаковий і рівний p_0 . В момент часу $t=0$ в точці з координатами x_1, y_1 почало діяти додатне дже-

рело маси, інтенсивність якого q_1 (кг/м·с), а в точці пласта з координатами x_2, y_2 з того ж моменту часу – від’ємне джерело, інтенсивність якого q_2 (кг/м·с). У такому разі функція f матиме такий вигляд:

$$f = q_1 \delta(x - x_1) \delta(y - y_1) - q_2 \delta(x - x_2) \delta(y - y_2), \quad (3)$$

де $\delta(x - x_1), \delta(y - y_1), \delta(x - x_2), \delta(y - y_2)$ – дельта функції Дірака [2].

Підставляємо (3) у рівняння (2) і, враховуючи сказане, отримуємо таку крайову задачу фільтрації:

$$\frac{\partial^2 p}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 p}{\partial y^2} = \frac{1}{x} \frac{\partial p}{\partial t} - \frac{f}{F} \times \quad (4)$$

$$[q_1 \delta(x - x_1) \delta(y - y_1) - q_2 \delta(x - x_2) \delta(y - y_2)].$$

Початкові і граничні умови мають вигляд

$$p(x, y, 0) = p_0; \quad (5)$$

$$p|_{x \rightarrow \infty} \rightarrow p_0, \quad p|_{y \rightarrow \infty} \rightarrow p_0. \quad (6)$$

Поставлену задачу фільтрації розв’язуватимемо, користуючись методом функції Гріна [3],

$$\frac{\partial^2 G}{\partial t} = x \left(\frac{\partial^2 G}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 G}{\partial y^2} \right), \quad (7)$$

$$G(x - x', y - y', t - \tau), \quad t > \tau; \quad (8)$$

$$G|_{x \rightarrow \infty, |y| \rightarrow \infty} = 0, \quad t > \tau. \quad (9)$$

Рівнянням (7)-(9) задовольняє функція, яка є фундаментальним розв’язком двовимірної задачі фільтрації і яка має такий вигляд:

$$G = \frac{1}{4\pi\chi(t - \tau)} \exp \left[-\frac{(x - x')^2 + (y - y')^2}{4\chi(t - \tau)} \right] \quad (10)$$

Підставивши (10) в рівняння (7)-(9), можна переконатися, що функція (10) є дійсно функцією Гріна задачі, що розглядається.

Задача (4)-(6) є неоднорідною задачею фільтрації рідини в пласті. Розв’язок такої задачі за допомогою функції Гріна має вигляд [3]

$$U(x, y, t) = \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} G(x - \xi, y - \zeta, t) \varphi(\xi, \zeta) d\xi d\zeta + \int_0^t \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} f(\xi, \zeta, \tau) G(x - \xi, y - \zeta, t) d\xi d\zeta d\tau. \quad (11)$$

Тут: $U(x, y, t)$ – шукана функція, яка є розв’язком нестационарної двовимірної задачі;

$\varphi(x, y)$ – початкове значення функції $U(x, y, t)$ ($\varphi(x, y) = U(x, y, 0)$);

$f(x, y, t)$ – функція, яка визначає неоднорідність диференціального рівняння, яке розв’язане відносно похідної $\partial U / \partial t$.

Застосовуємо (11) до нашої задачі. Після спрощення отримуємо

$$p(x, y, t) = \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} \frac{p_0}{4\pi\chi} \exp \left[-\frac{(x - \xi)^2 + (y - \zeta)^2}{4\chi} \right] d\xi d\zeta + \frac{1}{F} \int_0^t \frac{1}{4\pi(t - \tau)} \left\{ q_1 \exp \left[-\frac{(x - x_1)^2 + (y - y_1)^2}{4\chi(t - \tau)} \right] - q_2 \exp \left[-\frac{(x - x_2)^2 + (y - y_2)^2}{4\chi(t - \tau)} \right] \right\} d\tau. \quad (12)$$

Аналітичний вираз (12) є розв’язком задачі фільтрації. Це означає, що функція (12) задовольняє всім трьом рівнянням (4)-(6).

Одержане рівняння дає змогу побудувати поле ізобар при вимушеній фільтрації рідини в водозонному горизонті, якщо відомі координати стоку та координати джерела забруднень. Перші визначаються вибором місця інтенсивного відбору рідини з пласта і, очевидно, вони відомі. Координати можливого джерела забруднень необхідно взяти у відповідності до розміщення нафтових свердловин. Виконавши багатоваріантні розрахунки, в яких як джерело забруднень розглядаються почергово всі нафтові свердловини, можна побудувати карти ізобар, на які слід нанести фактичні дані про тиски в пласті, виміряні в процесі проведення експерименту в місцях можливої індикації (наприклад, за рівнями води в колодязях). Порівняння розрахункових і фактичних даних дає змогу визначити координати джерела забруднення.

Література

1. Гладкий А.В., Скопечкий В.В. Методи числового моделювання екологічних процесів. – К.: Політехніка, 2005. – 152 с.
2. Принципи моделювання та прогнозування в екології / В.В.Богобоящий, К.Р.Курбанов, П.Б.Палій та ін. Підручник. – К.: Центр навчальної літератури, 2004. – 216 с.
3. Тихонов А.Н., Самарский А.А. Уравнения математической физики. – М.: Наука, 1964. – 724 с.