

досвід у плануванні, прийнятті рішень і визначенні їх наслідків; надавати особливого значення розвитку критичного мислення і набуття навичок вирішення проблем, що з'являються;

7) використовувати широкий набір методичних прийомів для навчання, заснований знань про довкілля і вивченю досвіду з перших рук.

До специфічних принципів екологічної грамотності наукових працівників й освітян належать: єдності пізнання, принцип прогностичності; взаємозв'язку глобального, національного і локального рівнів екологічних проблем; міждисциплінарності. Для реалізації концепції екологічної грамотності в Україні на сучасному етапі потрібно вирішити наступні завдання:

1) удосконалення законодавчих основ екологічної грамотності фахівців;

2) розробка науково-обґрутованої державної стратегії розвитку екологічної освіти наукових працівників й освітян і програми її реалізації;

3) вжиття організаційних заходів, спрямованих на створення ефективної інфраструктури екологічної освіти у сфері науки і інженерної освіти;

4) відпрацювання механізмів взаємодії і координації діяльності всіх складових науки і освіти за принципом постійного вдосконалення;

5) еколого-інформаційне забезпечення системи науки і освіти;

6) державна і громадська підтримка поширення екологічної інформації.

Література:

1. Програма дій «Порядок денний на ХХІ століття» / Переклад з англійської: ВГО «Україна. Порядок денний на ХХІ століття». - К.: Інтелсфера, 2000. - 360 с.
2. Маслова Н.В. Ноосферное образование. Монография /Н.В.Маслова/-М: Инст. Холодинамики, 2002.
3. Архипова Л.М. Екологічна грамотність працівників туристичної індустрії як важливий чинник забезпечення конкурентоспроможності // «Економіка. Управління. Інновації. Серія: економічні науки. Випуск №1(11), 2014
4. Al Gore. Earth in the Balance, Houghton Mifflin, New York, 1992; p.269.

ДОСЛДЖЕННЯ НАПРУЖЕНОГО СТАНУ ГНУЧКОГО ТЯГОВОГО ОРГАНУ З КІНЕМАТИЧНИМ ЗВ'ЯЗКОМ

¹Бельмас І.В., д.т.н., професор, ²Колосов Д.Л., д.т.н., доцент, ¹Білоус О.І., к.т.н., доцент, ¹Бобильова І.Т. асистент

¹Дніпровський державний технічний університет,

²Національний технічний університет "Дніпровська політехніка"

Машини та механізми – об'єкти механічної інженерії в своєму складі мають передачі. Серед передач є пасові та ланцюгові. Ланцюгова передача забезпечує кінематичний зв'язок при передачі руху від одного валу до іншого зірочками. Її тяговий орган дискретно гнучкий. Його деформації в процесі експлуатації незначні. Пасова передача має неперервний гнучкий тяговий

орган, значні деформації в процесі роботи та не забезпечує кінематичний зв'язок поміж валами через ковзання паса по поверхнях шківів.

Усунути ковзання паса по шківах можливо шляхом застосування виступів на пасах та канавок на шківах (зірочках). При цьому їх радіус має змінюватися у разі зміни подовження паса. Нами розроблена конструкція такої зірочки [1]. Вона дозволяє створити передачу з перевагою ланцюгової – наявність кінематичного зв'язку обертання валів, та не матиме такого недоліку ланцюгової як її складність, відповідно чутливість до механічного зносу елементів передачі. Впровадження запропонованої передачі – актуальна задача. Вона вимагає розробки конструкції та алгоритму розрахунку гнучкого паса.

Для передачі значних зусиль гнучким тяговим органом доцільно зробити його композитним – з еластичного матеріалу, армованого тросами та кільцевим. З метою надання такому матеріалу максимально можливих механічних характеристик металевий корд в ньому має бути укладений з мінімальними відхиленнями від рівномірного розташування. Таким умовам, на нашу думку, відповідає пас кільцевої форми, армований тросом, укладеним за спіраллю.

Приймемо наступну фізичну модель безкінцевого тягового органу. Система гнучких, лінійно пружних, розташованих зі сталим кроком в паралельних площинах кругових не замкнених тросів. Перерізи розриву кілець розташовані в одній радіальній площині. Два кінці кожного не замкненого, не крайнього кільця з'єднані з кінцями двох суміжних кілець. Кожен кінець кільця з'єднано лише з одним суміжним кільцем. Зв'язки кінців кілець забезпечують рівність переміщень та рівність сил, що діють в кільцях. Матеріал еластичної оболонки, розташований поміж не замкненими кільцями, сприймає напруження зсуву. Напруження в ньому лінійно залежать від деформації. Віднесемо модель пасу до кутової системи координат. Початок осі розташуємо в перерізі розриву кілець троса пасу. Виразимо кутову координату через лінійну.

Будемо вважати, що пас має N тросів. Плоциною, нормальню до пасу, розріжемо його в перерізі, протилежному перерізу закінчення (початку) тросу. Сумістимо його з плоциною. Отримаємо відрізок пасу, армованого системою паралельних прямолінійних тросів. Його довжину позначено $2l$. Закономірність переміщень тросів приймемо, як запропоновано в роботі [2].

$$u_i = \sum_{m=1}^{M-1} \left(A_m e^{\beta_m x} + B_m e^{-\beta_m x} \right) \cos(\mu_m(i - 0.5)), \quad (1)$$

де $\mu_m = \frac{\pi m}{M}$; $\beta_m = \sqrt{2 G d k_G \left(1 - \cos \left(\frac{\pi m}{M} \right) \right)} (h E F)^{-1}$; A_m , B_m - невідомі вектори сталих; $i = 1, 2, \dots, M$; u , p – переміщення перерізу та навантаження витка троса вздовж осі x ; k_G – коефіцієнт, що враховує вплив форми матеріалу еластичної оболонки поміж витками на жорсткість еластичної оболонки на зсув; d – діаметр троса; G – модуль зсуву матеріалу еластичної оболонки; h – відстані поміж елементами армування; E – приведений модуль пружності тросу на розтяг; F – площа поперечного перерізу тросу; P - сила розтягу гілки паса.

Сформулюємо умову нерозривності деформацій кінців розрахункового зазиска. Вони полягають в тому, що переміщення та внутрішня сили розтягу тросів рівні поміж собою в перерізі початку троса.

$$u_i(x=l) = u_{i+1}(x=-l), \quad (2)$$

$$p_i(x=l) = p_{i+1}(x=-l). \quad (3)$$

Границні умови визначають прикладення одиничної сили стискання до першого та відсутність переміщень останнього M -того троса:

$$p_1(x=0)=1, \quad (4)$$

$$u_M(x=-l)=0. \quad (5)$$

Переміщення троса (1), закон Гука надають можливість визначити внутрішні сили розтягу троса та усереднені дотичні напруження в еластичній оболонці паса.

$$p_i = \sum_{m=1}^{M-1} (A_m e^{\beta_m x} - B_m e^{-\beta_m x}) \beta_m \cos(\mu_m(i-0.5)), \quad (1 \leq i \leq M), \quad (6)$$

$$\tau_j = \frac{G k_G}{h-d} \sum_{m=1}^{M-1} (A_m e^{\beta_m x} + B_m e^{-\beta_m x}) [\cos(\mu_m(j-0.5)) - \cos(\mu_m(j+0.5))], \quad (7)$$

$$(1 \leq j < M).$$

Вирази для визначення напруженого стану паса дозволяють розв'язати актуальну задачу впровадження пасової передачі з кінематичним зв'язком.

Література:

- Бельмас І.В. Пат. 117954 Україна, МПК F16H 55/17 (2006.01. Зірочка / І.В. Бельмас, О.І. Білоус, Г.І. Танцура, І.Т. Бобильова; Заявник і патентовласник: Дніпровський державний технічний університет, Кам'янське; заявл. 26.09.2016; опубл. 25.10.2018; Бюл. № 20. – 18 с. :іл.
- Танцура Г.І. Гнучкі тягові органи. Стикові з'єднання конвеєрних стрічок: монографія / Г.І. Танцура. – Д. : Вид-во Дніпродзержинського державного технічного університету, 2010 -127 с.

УДОСКОНАЛЕННЯ ПРИСТРОЮ ДЛЯ ЗМІЩЕННЯ РОБОЧИХ ПОВЕРХОНЬ ДЕТАЛЕЙ МЕТОДОМ ФРИКЦІЙНОГО ПЛАКУВАННЯ

**Бурда М.Й., доцент, Гладкий С.І., к.т.н., доцент, Деменський С.С.,
магістрант**
Івано-Франківський національний університет нафти і газу

Одним із ефективних шляхів підвищення службових властивостей робочих поверхонь деталей машин є нанесення захисних покріттів, які володіють низкою сприятливих трибологічних властивостей: високою зносостійкістю, антифрикційністю, змочуваністю мастильним матеріалом тощо. Великий вплив